

**Příklad 1:**

Kvadratická forma má (vzhledem ke kanonické bázi  $\mathbb{R}^4$ ) vyjádření

$$g((x_1, x_2, x_3, x_4)^T) = 2x_1^2 + 2x_1x_2 - x_2^2 - 2x_2x_4 - x_4^2.$$

Určete její signaturu.

**Příklad 2:**

V závislosti na parametrech  $a, b \in \mathbb{R}$  určete signatury forem s maticemi

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & a \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} b & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

**Příklad 3:**

Najděte polární bázi reálné kvadratické formy  $g((x_1, x_2, x_3)^T) = 2x_1x_3 - 2x_1x_2$  a určete její signaturu.

**Příklad 4:**

Ve vektorovém prosotru  $\mathbb{R}^3$  mějme kvadratickou formu

$$g((x_1, x_2, x_3)^T) = 2x_1^2 - 2x_1x_2 + 4x_1x_3 + x_2^2 + 2x_3^2.$$

- a) najděte polární bázi této formy,
- b) rozhodněte, zda existuje báze  $\mathbb{R}^3$ , vůči které by matice formy  $g$  byla

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

(bázi nemusíte vyčíslovat, ale odpověď náležitě zdůvodněte),

- c) najděte libovolnou pozitivně definitní kvadratickou formu, která má stejnou polární bázi jako forma  $g$ .