

1. Pracujte v  $\mathbb{Z}_7^3$ . Vyberte z množiny  $X = \{(1, 2, 3)^T, (0, 1, 3)^T, (6, 4, 1)^T\}$  lineárně nezávislou podmnožinu a tu potom doplňte na bázi celého prostoru  $\mathbb{Z}_7^3$ .

2. Pracujeme nad  $\mathbb{Z}_5^4$ . Pro báze  $A, B$  dané sloupci matic  $A = \begin{pmatrix} 1 & 4 & 3 & 2 \\ 2 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & 3 & 2 \\ 1 & 1 & 4 & 2 \end{pmatrix}$ ,  $B = \begin{pmatrix} 1 & 4 & 2 & 3 \\ 2 & 4 & 0 & 1 \\ 3 & 1 & 2 & 4 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$

- (a) Určete matici přechodu od souřadnic báze  $A$  ke kanonické bázi.  
(b) Určete matici přechodu od souřadnic kanonické báze k souřadnicím báze  $B$ .  
(c) Určete matici přechodu od souřadnic báze  $A$  k souřadnicím báze  $B$ .
3. Jakému lineárnímu zobrazení odpovídá zobrazení  $x \mapsto Ax$ ?
4. Dokažte, že lineární zobrazení je plně určeno tím, kam zobrazíme bázevé vektory. Tedy pokud máme zadáno  $f(b_i) = b'_i$  pro  $b_1, \dots, b_n$  bázi, pak  $f(v) = f(\sum_{i=1}^n a_i b_i) = \sum_{i=1}^n a_i f(b_i) = \sum_{i=1}^n a_i b'_i$ .
5. Jak souvisí lineární zobrazení se souřadnicemi a převody mezi bázemi...?
6. Vymýšlejte matice různých lineárních zobrazení v rovině: prodloužení souřadnice  $x$ , zrcadlové otočení podle osy  $y$ , otočení okolo počátku o úhel  $\alpha$ , zkosení...

(Pro otrlé) Rozmyslete si, jak proložit dané body pomocí Čebyševových polynomů.

(3 body) Pracujte v  $\mathbb{Z}_5^3$ . Vyberte z množiny  $X = \{(1, 2, 3)^T, (0, 1, 3)^T, (3, 0, 1)^T\}$  lineárně nezávislou podmnožinu a tu potom doplňte na bázi celého prostoru  $\mathbb{Z}_5^3$ .

(3 body) Mějme dvě báze prostoru  $\mathbb{Z}_7^3$

$$A = \{(1, 0, 6)^T, (6, 1, 1)^T, (1, 0, 4)^T\},$$

$$B = \{(3, 1, 4)^T, (5, 5, 5)^T, (1, 2, 6)^T\}$$

(nemusíte ověřovat, že to jsou báze). Převed'te souřadnice vektoru  $[u]_A = (2, 1, 0)^T$  do souřadnic v bázi  $B$ , tj. spočítejte  $[u]_B$ .