

Příklady na procvičení z Lineární algebry 2 (LS 2020/2021): (2) Ortonormální systém a Gramova-Schmidtova ortogonalizace

GRAM-SCHMIDTOVA ORTONORMALIZACE

Vstup: $x_1, \dots, x_n \in V$ lineárně nezávislé.

for $k = 1$ **to** n :

$$y_k = x_k - \sum_{j=1}^{k-1} \langle x_k, z_j \rangle z_j$$

$$z_k = \frac{1}{\|y_k\|} y_k$$

endfor

Výstup: z_1, \dots, z_n ortonormální báze prostoru $\text{Span}(x_1, \dots, x_n)$.

Definice 1 (Ortogonalní projekce) *Nechť V je vektorový prostor se skalárním součinem a U jeho podprostor. Pak projekcí vektoru $x \in V$ rozumíme takový vektor $x_U \in U$, který splňuje*

$$\|x - x_U\| = \min_{y \in U} \|x - y\|.$$

Věta 1 (O ortogonalní projekci) *Nechť V je vektorový prostor se skalárním součinem a U jeho podprostor. Pak pro každé $x \in V$ existuje právě jedna projekce x_U do prostoru U . Navíc pro ortonormální bázi z_1, \dots, z_m prostoru U platí, že*

$$x_U = \sum_{i=1}^m \langle x, z_i \rangle z_i.$$

Cv. 1. Určete koeficienty lineární kombinace vektoru $(3, 2, 1)^T$ vůči ortonormální bázi $\frac{1}{\sqrt{2}}(1, 1, 0)^T, \frac{1}{\sqrt{2}}(-1, 1, 0)^T, (0, 0, 1)$.

Cv. 2. V prostoru \mathbb{R}^4 se standardním skalárním součinem $\langle x, y \rangle = \sum_{i=1}^4 x_i y_i$ nalezněte pomocí Gramovy-Schmidtovy ortogonalizace ortonormální bázi $Z = \{z_1, \dots, z_r\}$ řádkového prostoru následující matice

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 4 & 1 & 4 & 1 \\ 1 & 2 & 3 & 4 \end{pmatrix}.$$

Cv. 3. Rozšiřte ortonormální bázi z předchozího příkladu na ortonormální bázi \mathbb{R}^4 .

Cv. 4. Co se stane, když Gramova-Schmidtova ortogonalizace

- (a) dostane na vstup lineárně závislé vektory?
- (b) dostane na vstup ortogonalní vektory?
- (c) dostane na vstup ortonormální vektory?
- (d) dostane na vstup $-x_i$ namísto x_i ? Jak se změní výstup?

Cv. 5. Nad \mathbb{C}^3 ortogonalizujte $x_1 = (i, i, i)^T, x_2 = (0, i, i)^T, x_3 = (0, 0, i)^T$.

Cv. 6. Zortonormalizujete bázi podprostoru \mathbb{R}^3 popsaného rovnicí $x - y + z = 0$.

Cv. 7. Určete vzdálenost bodu $A = [5, 5, 3, 3]$ od roviny procházející počátkem a body $B = [8, -1, 1, -2]$ a $C = [4, -2, 2, -1]$.