

1. cvičení (22.2.2013)

1. Rozhodněte, které z následujících operací jsou skalárním součinem dvojice vektorů $x = (x_1, x_2)^T$ a $y = (y_1, y_2)^T$ z $\mathbb{R}^2$.

(a) $\langle x, y \rangle := x_1y_2 + x_2y_1$

(b) $\langle x, y \rangle := x_1y_1 + x_1y_2 + x_2y_1 + x_2y_2$

(c) $\langle x, y \rangle := 2x_1y_1 + x_1y_2 + x_2y_1 + x_2y_2$

2. Pro standardní skalární součin $\langle x, y \rangle = \sum_{i=1}^d x_i \overline{y_i}$ a euklidovskou normu $\|x\| = \sqrt{\langle x, x \rangle}$ nad $\mathbb{C}^d$, resp $\mathbb{R}^d$ určete u následujících dvojic vektorů x a y :

I) skalární součin vektorů x a y

II) euklidovské normy vektorů x a y

III) vzdálenost mezi body x a y (tj. $\|x - y\|$)

IV) zdali jsou vektory x a y navzájem kolmé (tj. zda $\langle x, y \rangle = 0$).

a) $x^T = (4, 2, 3)$, $y^T = (1, 5, -2)$.

b) $x^T = (3, 1, -2)$, $y^T = (1, -3, 2)$.

c) $x^T = (2, -1, 4)$, $y^T = (5, 2, -2)$.

d) $x^T = (2, 1, 4, -1)$, $y^T = (4, -1, 0, 2)$.

e) $x^T = (2 + i, 0, 4 - 5i)$, $y^T = (1 + i, 2 + i, -1)$.

2. cvičení (1.3.2013)

1. V prostoru $\mathbb{R}^4$ se standardním skalárním součinem $\langle x, y \rangle = \sum_{i=1}^4 x_i y_i$ určete podle Gramova-Schmidtova předpisu ortonormální bázi $Z = \{z^{(1)}, \dots, z^{(r)}\}$ řádkového prostoru následujících matic.

(a)
$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 4 & 1 & 4 & 1 \\ 1 & 2 & 3 & 4 \end{pmatrix}$$

Výsledek: $Z = \{(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2})^T, (\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, -\frac{1}{2})^T, (-\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2})^T\}$.

(b)
$$\begin{pmatrix} 0 & 3 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 5 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

Výsledek: $Z = \{(0, \frac{3}{5}, \frac{4}{5}, 0)^T, (0, -\frac{4}{5}, \frac{3}{5}, 0)^T, (\frac{\sqrt{2}}{2}, 0, 0, \frac{\sqrt{2}}{2})^T\}$.

2. Rozšiřte ortonormální báze z předchozího příkladu na ortonormální bázi $\mathbb{R}^4$.

Výsledky: (a) $(\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, \frac{1}{2})^T$ a (b) $(-\frac{\sqrt{2}}{2}, 0, 0, \frac{\sqrt{2}}{2})^T$.

3. cvičení (8.3.2013)

1. Pro matice z předchozího cvičení určete ortogonální projekci p vektoru $a = (2, 2, 1, 5)^T$ do řádkového prostoru a souřadnice této projekce $[p]_Z$ vzhledem k bázi Z .

Výsledky: (a) $[p]_Z = (5, -2, 1)^T$, $p = (1, 3, 2, 4)^T$ a

(b) $[p]_Z = (2, -1, \frac{7\sqrt{2}}{2})^T$, $p = (\frac{7}{2}, 2, 1, \frac{7}{2})^T$.

2. Určete vzdálenost bodu $A = (5, 5, 3, 3)^T$ od roviny procházející počátkem a body $B = (8, -1, 1, -2)^T$ a $C = (4, -2, 2, -1)^T$.

3. Pomocí projekce najděte nejlepší přibližné řešení soustavy $Ax = b$, kde

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 4 & 2 & 0 \\ 2 & -4 & -1 \\ 1 & -2 & 2 \end{pmatrix}, \quad b = (10, 5, 13, 9)^T.$$

4. cvičení (15.3.2013)

1. Uvažujme funkce $f(x) = \sin(x)$, $g(x) = \cos(x)$ a $h(x) = 1$ jako prvky prostoru reálných funkcí na intervalu $[0, 2\pi]$. Skalární součin funkcí a a b je hodnota $\int_0^{2\pi} a(x)b(x)dx$.

(a) Dokažte, že funkce f , g a h jsou v tomto prostoru navzájem kolmé.

(b) Určete normy $\|f\|$, $\|g\|$ a $\|h\|$.

Řešení:

$$\|f\| = \sqrt{\langle f, f \rangle} = \sqrt{\int_0^{2\pi} \sin^2(x) dx} = \sqrt{\pi},$$

$$\|g\| = \sqrt{\int_0^{2\pi} \cos^2(x) dx} = \sqrt{\pi},$$

$$\|h\| = \sqrt{\int_0^{2\pi} 1 dx} = \sqrt{2\pi}.$$

(c) Udělejte projekci funkce $t(x) = x$ do podprostoru generovaného funkcemi f , g a h .

Řešení: Ortonormální báze daného podprostoru je:

$$f(x)/\|f\| = \sin(x)/\sqrt{\pi}, \quad g(x)/\|g\| = \cos(x)/\sqrt{\pi} \quad \text{a} \quad h(x)/\|h\| = 1/\sqrt{2\pi}.$$

Souřadnice projekce jsou

$$\left\langle t(x), \frac{\sin(x)}{\sqrt{\pi}} \right\rangle = \frac{1}{\sqrt{\pi}} [\sin(x) - x \cos(x)]_0^{2\pi} = -2\sqrt{\pi}$$

$$\left\langle t(x), \frac{\cos(x)}{\sqrt{\pi}} \right\rangle = \frac{1}{\sqrt{\pi}} [\cos(x) + x \sin(x)]_0^{2\pi} = 0$$

$$\left\langle t(x), \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \right\rangle = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \left[\frac{x^2}{2} \right]_0^{2\pi} = \sqrt{2\pi^3}$$

A tedy projekce je $-2\sin(x) + \pi$.

2. Vypočítejte determinanty následujících matic:

$$(a) \quad A = \begin{pmatrix} 18 & 11 & 11 \\ 11 & 11 & 11 \\ 11 & 11 & 24 \end{pmatrix}$$

$$(b) \quad B = \begin{pmatrix} 4 & 1 & 2 \\ 0 & -1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \end{pmatrix}$$

$$(c) \quad C = \begin{pmatrix} 3 & 2 & -1 \\ -1 & 1 & 2 \\ 2 & -1 & 3 \end{pmatrix}$$

$$(d) \quad D = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

5. cvičení (22.3.2013)

1. Najděte cykly, rozklad na transpozice, počet inverzí, znaménko a inverzní permutaci pro každou z permutací p a q . Dále určete složení $p \circ q$ těchto permutací a jeho znaménko. (Složení definujeme jako $(p \circ q)(i) = q(p(i))$.)

$$p = (6, 4, 1, 5, 3, 2), \quad q = (6, 4, 3, 2, 5, 1)$$

2. Najděte permutaci na deseti prvcích takovou, že p^n (tj. složení n permutací p) není identita pro žádné n z $1, 2, \dots, 29$.
3. Pro $p = (8, 6, 5, 4, 3, 2, 1, 7)$ určete p^{387} .
4. Pro $n \in \mathbb{N}$ určete znaménko permutace $(n, n-1, n-2, \dots, 3, 2, 1)$.

6. cvičení (29.3.2013)

1. Rozviňte determinant reálné matice:

$$X = \begin{pmatrix} 0 & b & 1 & 0 \\ a & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & d \\ 0 & 1 & c & 0 \end{pmatrix}$$

Výsledek: $abcd - ad - bc + 1$.

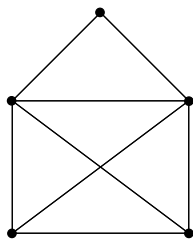
2. Určete determinant následující matice:

$$T_{n+1} = \begin{pmatrix} x & -1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & x & -1 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & x & -1 \\ a_0 & a_1 & \dots & a_{n-1} & a_n \end{pmatrix}$$

Výsledek: $a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_1 x + a_0$.

3. Spočítejte obsah rovnoběžníka určeného vektory $a = (2, 1)^T$ a $b = (1, 3)^T$. Výsledek určený pomocí determinantu si ověřte i bez použití determinantu (např. pomocí Heronova vzorce, nebo s využitím toho, že jedna úhlopříčka rovnoběžníka má stejnou délku jako jedna hrana).

4. Pomocí determinantu určete počet koster následujícího grafu:



Výsledek: 20

5. Pomocí determinantu určete počet koster úplného bipartitního grafu s partitami o velikostech m a n .

Výsledek: $m^{n-1}n^{m-1}$

7. cvičení (5.4.2013)

1. Nad tělesem $\mathbb{R}$ nalezněte vlastní čísla následujících matic a k nim příslušné vlastní vektory a pokuste se je geometricky vysvětlit.

(a) $\begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$,

(b) $\frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$.

2. Dokažte:

- (a) Je-li λ vlastním číslem matice A a má-li matice A pouze reálné koeficienty, pak je i $\bar{\lambda}$ (číslo komplexně sdružené s λ) vlastním číslem matice A .

8. cvičení (12.4.2013)

1. Dokažte:

- (a) Nula není vlastním číslem matice A právě tehdy, když je A regulární.
- (b) Je-li λ vlastním číslem matice A a x vlastním vektorem příslušným λ , pak $1/\lambda$ je vlastním číslem matice A^{-1} a x vlastním vektorem příslušným $1/\lambda$. Dále dokažte, že je-li $\{\lambda_1, \dots, \lambda_n\}$ množina všech vlastních čísel A , pak $\{\lambda_1^{-1}, \dots, \lambda_n^{-1}\}$ je právě množina všech vlastních čísel A^{-1} .
- (c) Je-li p polynom, λ vlastní číslem matice A a x vlastní vektor příslušný λ , pak $p(\lambda)$ je vlastním číslem matice $p(A)$ a x vlastním vektorem příslušným $p(\lambda)$. Dokonce platí (dá se dokázat pomocí Jordanova tvaru), že je-li $\{\lambda_1, \dots, \lambda_n\}$ množina všech vlastních čísel A , pak $\{p(\lambda_1), \dots, p(\lambda_n)\}$ je právě množina všech vlastních čísel $p(A)$. Odsud pak plyne, že matice $p_A(A)$, kde p_A je charakteristický polynom matice A , má všechna vlastní čísla nulová.

2. Najděte příklad matice, která má pouze nulová vlastní čísla, ale není to nulová matice.

Výsledek: např. $\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$

3. Nad tělesem $\mathbb{C}$ najděte vlastní čísla a odpovídající vlastní vektory matice

$$\begin{pmatrix} 2 & -1 & 2 \\ 5 & -3 & 3 \\ -1 & 0 & -2 \end{pmatrix}.$$

Výsledek: Jediné (trojnásobné) vlastní číslo 1 a vlastními vektory jsou všechny vektory tvaru $t \cdot (1, 1, -1)$, kde $t \in \mathbb{C}$.

4. Tři z vlastních čísel matice A jsou 3, -4 a 5. Dopačítejte zbylé vlastní číslo.

$$A = \begin{pmatrix} 10 & 0 & 7 & -7 \\ 4 & 5 & 2 & -2 \\ 16 & 4 & 15 & -8 \\ 30 & 4 & 26 & -19 \end{pmatrix}$$

9. cvičení (19.4.2013)

1. Necht

$$A = \begin{pmatrix} -11 & 30 \\ -10 & 24 \end{pmatrix}$$

- Spočítejte vlastní čísla a vlastní vektory matice A . Zdůvodněte, proč je tato matice diagonalizovatelná.
- Diagonalizujte matici A . Tedy najděte diagonální matici D a regulární matici S tak, aby platilo $AS = SD$, neboli $A = SDS^{-1}$. (D má na diagonále vlastní čísla a sloupce S jsou příslušné lineárně nezávislé vlastní vektory)
- Spočítejte druhou mocninu a jednu z druhých odmocnin matice A . (Odmocnina A je matice B splňující $B \cdot B = A$.)

2. Rozhodněte, zda jsou matice A a B podobné.

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 3 & 2 \\ -1 & 1 & 1 \\ -2 & 3 & 3 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 4 & 3 & 1 \\ -3 & -2 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Postup: Nejprve ověříme, že A a B mají stejný charakteristický polynom. Toto ještě nemusí znamenat, že si jsou matice podobné! Určíme, že všechna vlastní čísla jsou rovna 1. Poté určíme, že geometrická násobnost vlastního čísla 1 je u obou matic různá, a proto si podobné nejsou.

10. cvičení (26.4.2013)

- Dokažte, že $\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ nemá druhou odmocninu.
- Necht A_k je matice s $k-1$ jedničkami těsně nad diagonálou. Tj. na pozici (i, j) je jednička tehdy, když $j = i+1$, a jinak nula. Určete mocniny A_k : A_k^2 , A_k^3 ... a obecně A_k^n .

Jedno možné řešení: Uvažujte A_k jako matici sousednosti orientovaného grafu. Tím grafem je orientovaná cesta na k vrcholech. Na pozici (i, j) v A_k^n pak je počet cest z i do j délky přesně n . A to se pro tento graf určuje snadno.

3. **Markovovy řetězce:** Na začátku pozorování je ve městě, na venkově i na předměstí milion lidí. Migrace obyvatel město $\rightarrow$ předměstí $\rightarrow$ venkov probíhá následovně. Každých deset let:

z města: 70% zůstane, 10% na venkov, 20% na předměstí,
 z venkova: 20% do města, 60% zůstane, 20% na předměstí,
 z předměstí: 10% do města, 10% na venkov, 80% zůstane.

Nejprve předpokládejte, že se po nějaké době stav ustálí. Jak bude vypadat toto limitní rozložení?

Řešení: Sestavíme matici přechodu (řádek = kam, sloupec = odkud)

$$A = \frac{1}{10} \begin{pmatrix} 7 & 2 & 1 \\ 1 & 6 & 1 \\ 2 & 2 & 8 \end{pmatrix}$$

a vektor počátečních stavů: $x_0 = 1000000 \cdot (1, 1, 1)^T$. Potom $A^n x_0$ je vektor stavů po n desetiletích. My hledáme vektor x_∞ splňující “stabilitu”: $Ax_\infty = x_\infty$. Jedná se tedy o vlastní vektor příslušný k vlastnímu číslu 1. A to ten z nich, který má součet složek 3000000.

Výsledek: $x_\infty = (900000, 600000, 1500000)^T$.

4. Dokažte, že matice přechodu Markovova procesu (tj. matice s nezápornými koeficienty, kde součet hodnot v každém sloupci je 1) má vlastní číslo 1.

11. cvičení (3.5.2013)

1. Uvažujme matici A a vektor x z příkladu ?? z minula. Ukážeme, k jakému rozložení bude konvergovat vektor počtu lidí ve městě, na venkově a na předměstí.

- (a) Diagonalizujte matici A .

Výsledek:

$$A = SDS^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & -1 & 3/5 \\ 1 & 0 & 2/5 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1/2 & 0 & 0 \\ 0 & 3/5 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1/5 & 4/5 & -1/5 \\ -1/2 & -1/2 & 1/2 \\ 1/2 & 1/2 & 1/2 \end{pmatrix}$$

- (b) Spočítejte $D^\infty = \lim_{n \rightarrow \infty} D^n$.

Výsledek:

$$D^\infty = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

- (c) Spočítejte $A^\infty = \lim_{n \rightarrow \infty} A^n = SD^\infty S^{-1}$.

Výsledek:

$$A^\infty = \begin{pmatrix} 3/10 & 3/10 & 3/10 \\ 1/5 & 1/5 & 1/5 \\ 1/2 & 1/2 & 1/2 \end{pmatrix}$$

- (d) Spočítejte $x_\infty = A^\infty x$.

Výsledek: $x_\infty = (900000, 600000, 1500000)^T$, stejně, jako minule.

12. cvičení (10.5.2013)

1. Rozhodněte, zda je následující matice pozitivně definitní a pokud ne, zda je alespoň pozitivně semidefinitní.

- (a) I_n (jednotková matice)
(b) O_n (matice se samými nulami)

2. Nalezněte Choleského rozklad následující matice, nebo zjistěte, že není pozitivně definitní.

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}$$

Řešení: $A = LL^T$, kde

$$L = \begin{pmatrix} \sqrt{2} & 0 & 0 \\ \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{6}}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}.$$

3. Spočítejte Choleského rozklad matice A a použijte ho k řešení soustavy $Ax = (10, 21, -32, 26, 23)^T$.

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -3 & 2 & 1 \\ 2 & 5 & -6 & 3 & 2 \\ -3 & -6 & 10 & -5 & -3 \\ 2 & 3 & -5 & 15 & 11 \\ 1 & 2 & -3 & 11 & 14 \end{pmatrix}$$

Řešení: $b = Ax = LL^T x$, kde

$$L = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ -3 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & -1 & 1 & 3 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 3 & 2 \end{pmatrix}$$

Soustava $Ly = b$ má řešení $y = (10, 1, -2, 3, 2)^T$, výsledek je tedy řešením soustavy $L^T x = y$, což je $x = (1, 1, -2, 0, 1)^T$.

13. cvičení (17.5.2013)

1. Necht

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 0 \\ 2 & 0 & -1 \\ -2 & 2 & 0 \end{pmatrix}$$

je matice bilineární formy na K^3 . Určete analytické vyjádření této formy i příslušné kvadratické formy. Pokud to lze, najděte symetrickou matici, která vyjadřuje tutéž kvadratickou formu. (Vše vůči stejné bázi.)

- (a) Řešte pro $K = \mathbb{R}$.
(b) Řešte pro $K = \mathbb{Z}_2$ (číslo 2 v $\mathbb{Z}_2$ odpovídá 0).
(c) Řešte pro $K = \mathbb{Z}_3$.

2. Rozhodněte, zdali platí, že $g(u) > 0$ pro všechna netriviální $u = (x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3$.

$$g(u) = x_1^2 + 2x_1x_2 + 2x_1x_3 + 2x_2^2 + 5x_3^2.$$

Vyjádřete $g(u)$ v následujícím tvaru, kde $a_{ij} \in \mathbb{R}$

$$g(u) = (a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + a_{13}x_3)^2 + (a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + a_{23}x_3)^2 + (a_{31}x_1 + a_{32}x_2 + a_{33}x_3)^2.$$

Řešení (doplění toho, co se nestihlo na cvičení): Kladnost $g(u)$ plyne z pozitivní definitnosti matice zadané kvadratické formy. Hledáme bázi B prostoru $\mathbb{R}^3$ takovou, aby matice kvadratické formy g vzhledem k B byla jednotková matice I_3 . Provedeme Choleského rozklad matice A , čímž dostaneme $A = LL^T = (L^T)^T I_3 L^T$. Protože A je matice kvadratické formy g vzhledem ke kanonické bázi, je L^T maticí přechodu od kanonické báze k bázi B . Provedením Choleského rozkladu dostaneme

$$L = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & \sqrt{3} \end{pmatrix}.$$

Nechť y_1, y_2, y_3 jsou vektory báze B . Ty spočítáme jako $y_i = L^T \cdot (x_1, x_2, x_3)^T$. Vidíme tedy, že y_i je (x_1, x_2, x_3) krát i -tý sloupec matice L . Díky tomu, že maticí g vzhledem k bázi B je I_3 , tak platí $g(u) = y_1^2 + y_2^2 + y_3^2$, a tedy máme

$$g(u) = (x_1 + x_2 + x_3)^2 + (x_2 - x_3)^2 + (\sqrt{3}x_3)^2.$$