

8. cvičení

Diskrétní matematika, 30. 11. 2021

<https://kam.mff.cuni.cz/~chmel/2122/dm/>

Úloha 1 (Ohodnotíme grafy)

Mějme graf $G = (V, E)$ a k němu máme navíc ještě funkci $\ell : E \rightarrow D$ určující délky hran. Můžeme tak přirozeně rozšířit definici délky sledu $v_0 e_1 \dots e_k v_k$ jako $\ell(e_1) + \dots + \ell(e_k)$ a zdefinujeme $d : V \times V \rightarrow D$ tak, že $d(u, v)$ je délka nejkratší cesty z u do v . Bude taková funkce stále metrika, jestliže zvolíme D následovně?

1. $D = \mathbb{R}$ (všechna reálná čísla)
2. $D = \mathbb{R}_0^+$ (nezáporná reálná čísla)
3. $D = \mathbb{R}^+$ (kladná reálná čísla)

Úloha 2 (Trojúhelníky jsou nudné, spočítáme si čtyřcykly!)

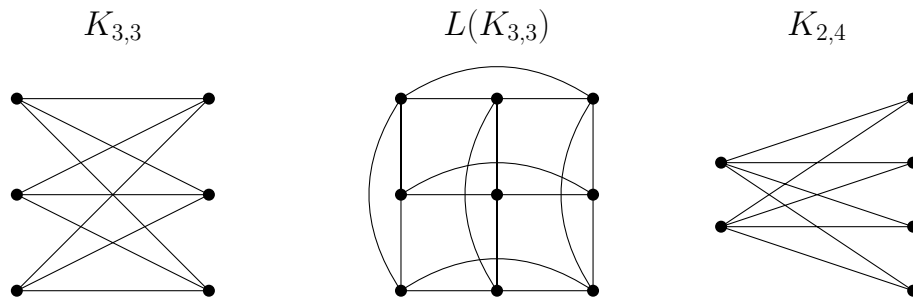
Z přednášky víme, že pro matici sousednosti A grafu G platí, že $(A^k)_{i,j}$ odpovídá sledům délky k z vrcholu v_i do vrcholu v_j . Díky tomu umíme také spočítat počet trojúhelníků v grafu. Zkuste totéž pro čtyřcykly!

Úloha 3 (Přátelství)

Uvědomte si, že na Facebooku je sudý počet lidí s lichým počtem přátel. (Může se vám hodit princip sudosti z přednášky.)

Úloha 4 (Je eulerovský?)

Rozhodněte, zda jsou následující grafy eulerovské:



Úloha 5 (Město bez mostu)

Dokažte, že graf se všemi stupni sudými neobsahuje most, tedy hranu, jejímž odebráním se zvýší počet komponent.

Úloha 6 (Sudě regulární graf)

Ukažte, že pokud má $2k$ -regulární graf sudý počet hran, tak buď k nebo $|V_G|$ je sudé.

Úloha 7 (Hamiltonovské kružnice)

Rozhodněte, zda grafy z úlohy 3 mají Hamiltonovskou kružnici.

Bonusové úlohy

Úloha 8 (Součet prvků matice sousednosti)

Nechť G je graf a $A \in \{0, 1\}^{n \times n}$ je jeho matice sousednosti. V závislosti na počtu vrcholů a hran určete součet všech prvků A , tedy $\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{ij}$.

Úloha 9 (A co když se trošku pootevřeme?)

Nalezněte podmínku podobnou větě o eulerovských grafech pro souvislé grafy, které mají nějaký eulerovský tah (tedy může být uzavřený nebo otevřený).

Úloha 10 (Minimální cesta)

Dokažte, že každý graf má cestu délky $\delta(G) = \min_{v \in V} \deg(v)$.